

Diferencijalna geometrija - osnovni pojmovi

Jelena Sedlar

Fakultet građevinarstva, arhitekture i geodezije

Osnovni pojmovi

Osnovni pojmovi

Neka je \mathbb{R}^3 standardni trodimenzionalni vektorski prostor.

Osnovni pojmovi

Neka je \mathbb{R}^3 standardni trodimenzionalni vektorski prostor.
Uvodimo nazive:

Osnovni pojmovi

Neka je \mathbb{R}^3 standardni trodimenzionalni vektorski prostor.

Uvodimo nazive:

- vektori -

Osnovni pojmovi

Neka je \mathbb{R}^3 standardni trodimenzionalni vektorski prostor.

Uvodimo nazive:

- vektori - elementi iz \mathbb{R}^3 ,

Osnovni pojmovi

Neka je \mathbb{R}^3 standardni trodimenzionalni vektorski prostor.

Uvodimo nazive:

- vektori - elementi iz \mathbb{R}^3 ,
- skalari -

Neka je \mathbb{R}^3 standardni trodimenzionalni vektorski prostor.

Uvodimo nazive:

- vektori - elementi iz \mathbb{R}^3 ,
- skalari - elementi iz \mathbb{R} .

Osnovni pojmovi

Neka su $\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2 \in \mathbb{R}^3$,

Osnovni pojmovi

Neka su $\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2 \in \mathbb{R}^3$, $\lambda \in \mathbb{R}$,

Osnovni pojmovi

Neka su $\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2 \in \mathbb{R}^3$, $\lambda \in \mathbb{R}$, gdje je $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$.

Osnovni pojmovi

Neka su $\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2 \in \mathbb{R}^3$, $\lambda \in \mathbb{R}$, gdje je $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$.
Tada je definirano:

Osnovni pojmovi

Neka su $\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2 \in \mathbb{R}^3$, $\lambda \in \mathbb{R}$, gdje je $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$.
Tada je definirano:

- zbrajanje vektora

$$\mathbf{r}_1 + \mathbf{r}_2 = (x_1 + x_2, y_1 + y_2, z_1 + z_2),$$

Neka su $\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2 \in \mathbb{R}^3$, $\lambda \in \mathbb{R}$, gdje je $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$.
Tada je definirano:

- zbrajanje vektora

$$\mathbf{r}_1 + \mathbf{r}_2 = (x_1 + x_2, y_1 + y_2, z_1 + z_2),$$

- množenje vektora skalarom

$$\lambda \mathbf{r}_1 = (\lambda x_1, \lambda y_1, \lambda z_1).$$

Ako je

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0),$$

Ako je

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0), \quad \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0),$$

Ako je

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0), \quad \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0), \quad \mathbf{e}_3 = (0, 0, 1),$$

Osnovni pojmovi

Ako je

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0), \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0), \mathbf{e}_3 = (0, 0, 1),$$

onda je $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\} \subseteq \mathbb{R}^3$ (standardna)

Osnovni pojmovi

Ako je

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0), \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0), \mathbf{e}_3 = (0, 0, 1),$$

onda je $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\} \subseteq \mathbb{R}^3$ (standardna) baza prostora \mathbb{R}^3 .

Osnovni pojmovi

Ako je

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0), \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0), \mathbf{e}_3 = (0, 0, 1),$$

onda je $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\} \subseteq \mathbb{R}^3$ (standardna) baza prostora \mathbb{R}^3 .

Svaki vektor $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ može se prikazati kao

Ako je

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0), \quad \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0), \quad \mathbf{e}_3 = (0, 0, 1),$$

onda je $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\} \subseteq \mathbb{R}^3$ (standardna) baza prostora \mathbb{R}^3 .

Svaki vektor $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ može se prikazati kao linearna kombinacija vektora baze sa $\mathbf{r} = x\mathbf{e}_1 + y\mathbf{e}_2 + z\mathbf{e}_3$.

Ako je

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0), \quad \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0), \quad \mathbf{e}_3 = (0, 0, 1),$$

onda je $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\} \subseteq \mathbb{R}^3$ (standardna) baza prostora \mathbb{R}^3 .

Svaki vektor $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ može se prikazati kao linearna kombinacija vektora baze sa $\mathbf{r} = x\mathbf{e}_1 + y\mathbf{e}_2 + z\mathbf{e}_3$.

Napomena!

Ako je

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0), \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0), \mathbf{e}_3 = (0, 0, 1),$$

onda je $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\} \subseteq \mathbb{R}^3$ (standardna) baza prostora \mathbb{R}^3 .

Svaki vektor $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ može se prikazati kao linearna kombinacija vektora baze sa $\mathbf{r} = x\mathbf{e}_1 + y\mathbf{e}_2 + z\mathbf{e}_3$.

Napomena! Obzirom da su prostori \mathbb{R}^3 i V^3 izomorfni,

Ako je

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0), \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0), \mathbf{e}_3 = (0, 0, 1),$$

onda je $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\} \subseteq \mathbb{R}^3$ (standardna) baza prostora \mathbb{R}^3 .

Svaki vektor $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ može se prikazati kao linearna kombinacija vektora baze sa $\mathbf{r} = x\mathbf{e}_1 + y\mathbf{e}_2 + z\mathbf{e}_3$.

Napomena! Obzirom da su prostori \mathbb{R}^3 i V^3 izomorfni, a $\{\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}\}$ je standardna baza prostora V^3 ,

Ako je

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0), \quad \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0), \quad \mathbf{e}_3 = (0, 0, 1),$$

onda je $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\} \subseteq \mathbb{R}^3$ (standardna) baza prostora \mathbb{R}^3 .

Svaki vektor $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ može se prikazati kao linearna kombinacija vektora baze sa $\mathbf{r} = x\mathbf{e}_1 + y\mathbf{e}_2 + z\mathbf{e}_3$.

Napomena! Obzirom da su prostori \mathbb{R}^3 i V^3 izomorfni, a $\{\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}\}$ je standardna baza prostora V^3 , često ćemo za vektore baze pisati $\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}$ umjesto $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3$.

Osnovni pojmovi

Neka su $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ vektori iz \mathbb{R}^3 .

Osnovni pojmovi

Neka su $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ vektori iz \mathbb{R}^3 . Tada je definiran:

Neka su $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ vektori iz \mathbb{R}^3 . Tada je definiran:

- skalarni produkt formulom

$$\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2 = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2$$

Neka su $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ vektori iz \mathbb{R}^3 . Tada je definiran:

- skalarni produkt formulom

$$\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2 = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2$$

- norma vektora formulom

$$|\mathbf{r}_1| = \sqrt{\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_1} = \sqrt{x_1^2 + y_1^2 + z_1^2}$$

Neka su $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ vektori iz \mathbb{R}^3 . Tada je definiran:

- skalarni produkt formulom

$$\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2 = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2$$

- norma vektora formulom

$$|\mathbf{r}_1| = \sqrt{\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_1} = \sqrt{x_1^2 + y_1^2 + z_1^2}$$

- kut α između vektora \mathbf{r}_1 i $\mathbf{r}_2 \in \mathbb{R}^3$

Neka su $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ vektori iz \mathbb{R}^3 . Tada je definiran:

- skalarni produkt formulom

$$\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2 = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2$$

- norma vektora formulom

$$|\mathbf{r}_1| = \sqrt{\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_1} = \sqrt{x_1^2 + y_1^2 + z_1^2}$$

- kut α između vektora \mathbf{r}_1 i $\mathbf{r}_2 \in \mathbb{R}^3$ (pri čemu je $\mathbf{r}_1 \neq \mathbf{0}$ i $\mathbf{r}_2 \neq \mathbf{0}$)

Neka su $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ vektori iz \mathbb{R}^3 . Tada je definiran:

- skalarni produkt formulom

$$\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2 = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2$$

- norma vektora formulom

$$|\mathbf{r}_1| = \sqrt{\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_1} = \sqrt{x_1^2 + y_1^2 + z_1^2}$$

- kut α između vektora \mathbf{r}_1 i $\mathbf{r}_2 \in \mathbb{R}^3$ (pri čemu je $\mathbf{r}_1 \neq \mathbf{0}$ i $\mathbf{r}_2 \neq \mathbf{0}$) formulom

$$\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2 = |\mathbf{r}_1| |\mathbf{r}_2| \cos \alpha.$$

Neka su $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ vektori iz \mathbb{R}^3 . Tada je definiran:

- vektorski produkt formulom

$$\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2 = (y_1 z_2 - z_1 y_2, z_1 x_2 - x_1 z_2, x_1 y_2 - y_1 x_2)$$

Neka su $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ vektori iz \mathbb{R}^3 . Tada je definiran:

- vektorski produkt formulom

$$\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2 = (y_1 z_2 - z_1 y_2, z_1 x_2 - x_1 z_2, x_1 y_2 - y_1 x_2)$$

što se može zapisati u obliku simboličke determinante

$$\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2 = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix}.$$

Neka su $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ vektori iz \mathbb{R}^3 . Tada je definiran:

- vektorski produkt formulom

$$\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2 = (y_1 z_2 - z_1 y_2, z_1 x_2 - x_1 z_2, x_1 y_2 - y_1 x_2)$$

što se može zapisati u obliku simboličke determinante

$$\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2 = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix}.$$

Ako imamo još i $\mathbf{r}_3 = (x_3, y_3, z_3)$, onda je definiran i:

Neka su $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ vektori iz \mathbb{R}^3 . Tada je definiran:

- vektorski produkt formulom

$$\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2 = (y_1 z_2 - z_1 y_2, z_1 x_2 - x_1 z_2, x_1 y_2 - y_1 x_2)$$

što se može zapisati u obliku simboličke determinante

$$\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2 = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix}.$$

Ako imamo još i $\mathbf{r}_3 = (x_3, y_3, z_3)$, onda je definiran i:

- mješoviti produkt formulom

$$(\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2, \mathbf{r}_3) = (\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2) \cdot \mathbf{r}_3 =$$

Neka su $\mathbf{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$ i $\mathbf{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ vektori iz \mathbb{R}^3 . Tada je definiran:

- vektorski produkt formulom

$$\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2 = (y_1 z_2 - z_1 y_2, z_1 x_2 - x_1 z_2, x_1 y_2 - y_1 x_2)$$

što se može zapisati u obliku simboličke determinante

$$\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2 = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix}.$$

Ako imamo još i $\mathbf{r}_3 = (x_3, y_3, z_3)$, onda je definiran i:

- mješoviti produkt formulom

$$(\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2, \mathbf{r}_3) = (\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2) \cdot \mathbf{r}_3 = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}.$$

Definicija.

Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija.

Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je

Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$,

Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno skalarna funkcija vektorskog argumenta ako je

Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno skalarna funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno skalarna funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno skalarna funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

- skalarna funkcija skalarnog argumenta -

Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno skalarna funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

- skalarna funkcija skalarnog argumenta - skalarna funkcija jedne varijable,

Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno skalarna funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

- skalarna funkcija skalarnog argumenta - skalarna funkcija jedne varijable,
- skalarna funkcija vektorskog argumenta -

Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno skalarna funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

- skalarna funkcija skalarnog argumenta - skalarna funkcija jedne varijable,
- skalarna funkcija vektorskog argumenta - skalarna funkcija više varijabli

Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno skalarna funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

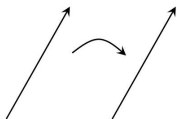
Alternativni nazivi:

- skalarna funkcija skalarnog argumenta - skalarna funkcija jedne varijable,
- skalarna funkcija vektorskog argumenta - skalarna funkcija više varijabli (najčešće dvije ili tri, tj. $m = 2$ ili $m = 3$).

Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno skalarna funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

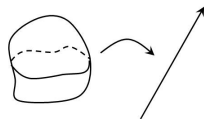
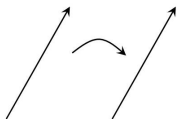
- skalarna funkcija skalarnog argumenta - skalarna funkcija jedne varijable,
- skalarna funkcija vektorskog argumenta - skalarna funkcija više varijabli (najčešće dvije ili tri, tj. $m = 2$ ili $m = 3$).



Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno skalarna funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

- skalarna funkcija skalarnog argumenta - skalarna funkcija jedne varijable,
- skalarna funkcija vektorskog argumenta - skalarna funkcija više varijabli (najčešće dvije ili tri, tj. $m = 2$ ili $m = 3$).



Definicija. Neka je $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija. Kažemo da je f skalarna funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno skalarna funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

- skalarna funkcija skalarnog argumenta - skalarna funkcija jedne varijable,
- skalarna funkcija vektorskog argumenta - skalarna funkcija više varijabli (najčešće dvije ili tri, tj. $m = 2$ ili $m = 3$).

Napomena! Podrazumijevat ćemo da su pojmovi limesa, neprekidnosti, derivacije i integrala za ovakve funkcije poznati.

Definicija.

Definicija. Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^n$ funkcija ($n \geq 2$). Kažemo da je \mathbf{r} vektorska funkcija skalarnog argumenta ako je

Definicija. Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^n$ funkcija ($n \geq 2$). Kažemo da je \mathbf{r} vektorska funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$,

Definicija. Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^n$ funkcija ($n \geq 2$). Kažemo da je \mathbf{r} vektorska funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno vektorska funkcija vektorskog argumenta ako je

Definicija. Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^n$ funkcija ($n \geq 2$). Kažemo da je \mathbf{r} vektorska funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno vektorska funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Definicija. Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^n$ funkcija ($n \geq 2$). Kažemo da je \mathbf{r} vektorska funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno vektorska funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

Definicija. Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^n$ funkcija ($n \geq 2$). Kažemo da je \mathbf{r} vektorska funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno vektorska funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

- vektorska funkcija skalarnog argumenta -

Definicija. Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^n$ funkcija ($n \geq 2$). Kažemo da je \mathbf{r} vektorska funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno vektorska funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

- vektorska funkcija skalarnog argumenta - vektorska funkcija jedne varijable,

Definicija. Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^n$ funkcija ($n \geq 2$). Kažemo da je \mathbf{r} vektorska funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno vektorska funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

- vektorska funkcija skalarnog argumenta - vektorska funkcija jedne varijable,
- vektorska funkcija vektorskog argumenta -

Definicija. Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^n$ funkcija ($n \geq 2$). Kažemo da je \mathbf{r} vektorska funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno vektorska funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

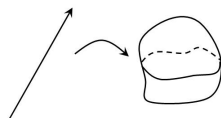
Alternativni nazivi:

- vektorska funkcija skalarnog argumenta - vektorska funkcija jedne varijable,
- vektorska funkcija vektorskog argumenta - vektorska funkcija više varijabli (najčešće dvije ili tri, tj. $m = 2$ ili $m = 3$).

Definicija. Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^n$ funkcija ($n \geq 2$). Kažemo da je \mathbf{r} vektorska funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno vektorska funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

- vektorska funkcija skalarnog argumenta - vektorska funkcija jedne varijable,
- vektorska funkcija vektorskog argumenta - vektorska funkcija više varijabli (najčešće dvije ili tri, tj. $m = 2$ ili $m = 3$).



Definicija. Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^n$ funkcija ($n \geq 2$). Kažemo da je \mathbf{r} vektorska funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno vektorska funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

- vektorska funkcija skalarnog argumenta - vektorska funkcija jedne varijable,
- vektorska funkcija vektorskog argumenta - vektorska funkcija više varijabli (najčešće dvije ili tri, tj. $m = 2$ ili $m = 3$).



Definicija. Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^n$ funkcija ($n \geq 2$). Kažemo da je \mathbf{r} vektorska funkcija skalarnog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}$, odnosno vektorska funkcija vektorskog argumenta ako je $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^m$ za $m \geq 2$.

Alternativni nazivi:

- vektorska funkcija skalarnog argumenta - vektorska funkcija jedne varijable,
- vektorska funkcija vektorskog argumenta - vektorska funkcija više varijabli (najčešće dvije ili tri, tj. $m = 2$ ili $m = 3$).

Pitanje! Što s limesom, derivacijom i integralom ovakvih funkcija?

Osnovni pojmovi

Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^3$ vektorska funkcija i $t \in \mathcal{D}$.

Osnovni pojmovi

Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^3$ vektorska funkcija i $t \in \mathcal{D}$. Tada je

$$\mathbf{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)) \in \mathbb{R}^3.$$

Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^3$ vektorska funkcija i $t \in \mathcal{D}$. Tada je

$$\mathbf{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)) \in \mathbb{R}^3.$$

Funkcije $x, y, z : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ nazivaju se koordinatne funkcije od \mathbf{r} .

Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^3$ vektorska funkcija i $t \in \mathcal{D}$. Tada je

$$\mathbf{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)) \in \mathbb{R}^3.$$

Funkcije $x, y, z : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ nazivaju se koordinatne funkcije od \mathbf{r} .

Definicija.

Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^3$ vektorska funkcija i $t \in \mathcal{D}$. Tada je

$$\mathbf{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)) \in \mathbb{R}^3.$$

Funkcije $x, y, z : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ nazivaju se koordinatne funkcije od \mathbf{r} .

Definicija. Kažemo da je vektorska funkcija \mathbf{r} neprekidna (odnosno derivabilna, glatka, integrabilna),

Neka je $\mathbf{r} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^3$ vektorska funkcija i $t \in \mathcal{D}$. Tada je

$$\mathbf{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)) \in \mathbb{R}^3.$$

Funkcije $x, y, z : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ nazivaju se koordinatne funkcije od \mathbf{r} .

Definicija. Kažemo da je vektorska funkcija \mathbf{r} neprekidna (odnosno derivabilna, glatka, integrabilna), ako su sve njezine koordinatne funkcije neprekidne (odnosno derivabilne, glatke, integrabilne).

Propozicija.

Propozicija. Neka su \mathbf{r}_1 , \mathbf{r}_2 i \mathbf{r}_3 derivabilne vektorske funkcije skalarnog argumenta,

Propozicija. Neka su \mathbf{r}_1 , \mathbf{r}_2 i \mathbf{r}_3 derivabilne vektorske funkcije skalarnog argumenta, te λ derivabilna skalarna funkcija skalarnog argumenta.

Propozicija. Neka su \mathbf{r}_1 , \mathbf{r}_2 i \mathbf{r}_3 derivabilne vektorske funkcije skalarnog argumenta, te λ derivabilna skalarna funkcija skalarnog argumenta. Tada vrijedi:

Propozicija. Neka su \mathbf{r}_1 , \mathbf{r}_2 i \mathbf{r}_3 derivabilne vektorske funkcije skalarnog argumenta, te λ derivabilna skalarna funkcija skalarnog argumenta. Tada vrijedi:

$$\textcircled{1} (\mathbf{r}_1 \pm \mathbf{r}_2)' = \mathbf{r}'_1 \pm \mathbf{r}'_2,$$

Propozicija. Neka su \mathbf{r}_1 , \mathbf{r}_2 i \mathbf{r}_3 derivabilne vektorske funkcije skalarnog argumenta, te λ derivabilna skalarna funkcija skalarnog argumenta. Tada vrijedi:

$$① (\mathbf{r}_1 \pm \mathbf{r}_2)' = \mathbf{r}'_1 \pm \mathbf{r}'_2,$$

$$② (\lambda \mathbf{r}_1)' = \lambda \mathbf{r}'_1 + \lambda' \mathbf{r}_1,$$

Propozicija. Neka su \mathbf{r}_1 , \mathbf{r}_2 i \mathbf{r}_3 derivabilne vektorske funkcije skalarnog argumenta, te λ derivabilna skalarna funkcija skalarnog argumenta. Tada vrijedi:

- 1 $(\mathbf{r}_1 \pm \mathbf{r}_2)' = \mathbf{r}'_1 \pm \mathbf{r}'_2,$
- 2 $(\lambda \mathbf{r}_1)' = \lambda \mathbf{r}'_1 + \lambda' \mathbf{r}_1,$
- 3 $(\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2)' = \mathbf{r}'_1 \cdot \mathbf{r}_2 + \mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}'_2,$

Propozicija. Neka su \mathbf{r}_1 , \mathbf{r}_2 i \mathbf{r}_3 derivabilne vektorske funkcije skalarnog argumenta, te λ derivabilna skalarna funkcija skalarnog argumenta. Tada vrijedi:

- 1 $(\mathbf{r}_1 \pm \mathbf{r}_2)' = \mathbf{r}'_1 \pm \mathbf{r}'_2,$
- 2 $(\lambda \mathbf{r}_1)' = \lambda \mathbf{r}'_1 + \lambda' \mathbf{r}_1,$
- 3 $(\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2)' = \mathbf{r}'_1 \cdot \mathbf{r}_2 + \mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}'_2,$
- 4 $(\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2)' = \mathbf{r}'_1 \times \mathbf{r}_2 + \mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}'_2,$

Propozicija. Neka su \mathbf{r}_1 , \mathbf{r}_2 i \mathbf{r}_3 derivabilne vektorske funkcije skalarnog argumenta, te λ derivabilna skalarna funkcija skalarnog argumenta. Tada vrijedi:

$$\textcircled{1} \quad (\mathbf{r}_1 \pm \mathbf{r}_2)' = \mathbf{r}'_1 \pm \mathbf{r}'_2,$$

$$\textcircled{2} \quad (\lambda \mathbf{r}_1)' = \lambda \mathbf{r}'_1 + \lambda' \mathbf{r}_1,$$

$$\textcircled{3} \quad (\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2)' = \mathbf{r}'_1 \cdot \mathbf{r}_2 + \mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}'_2,$$

$$\textcircled{4} \quad (\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2)' = \mathbf{r}'_1 \times \mathbf{r}_2 + \mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}'_2,$$

$$\textcircled{5} \quad (\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2, \mathbf{r}_3)' = (\mathbf{r}'_1, \mathbf{r}_2, \mathbf{r}_3) + (\mathbf{r}_1, \mathbf{r}'_2, \mathbf{r}_3) + (\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2, \mathbf{r}'_3).$$